

Azionamenti Serie HI-MOD

DESCRIZIONE GENERALE

HI-MOD è il nome di una serie di motori passo-passo con azionamento bipolare *ministep* integrato.

Sono disponibili in quattro versioni con controllore di moto programmabile ed interfaccia a BUS di CAMPO o con ingressi optoisolati standard STEP e DIREZIONE.

L'elettronica dei sistemi **HI-MOD** è alloggiata all'interno di un contenitore metallico fissato al corpo motore, minimizzando gli ingombri ed i cablaggi e facilitando il montaggio.

La serie **HI-MOD** richiede un'unica alimentazione DC e non necessita di ventilazione esterna: tale realizzazione la rende ideale per applicazioni ad elettronica distribuita.

L'esperienza R.T.A. ed un'attenta progettazione mirata a questi scopi hanno portato ad un componente caratterizzato da alta affidabilità, ottime prestazioni, facilità d'uso e costo competitivo.

L'ampia gamma di versioni di motori disponibili ed il range di modi di interfacciamento permettono di ottimizzare l'uso degli **HI-MOD** in una grande varietà di applicazioni.



Motion Control Systems

CARATTERISTICHE TECNICHE

- ▶ Possibilità di funzionamento a 400, 800, 1600, 3200 (e 500, 1000, 2000, 4000 solo per il modello B) passi/giro.
- ▶ Smorzamento elettronico delle risonanze a bassa velocità.
- ▶ Sistema CHOPPER con stadio finale MOSFET ad elevato rendimento.
- ▶ Funzionamento con unica alimentazione (DC) esterna (range di alimentazione da 32 a 75 Vdc).

Modello B

- ▶ Comando con segnali di STEP e DIREZIONE. Ingressi e uscite optoisolati.
- ▶ Selezione del modo di funzionamento mediante DIP SWITCH rotativo.

Modello C

- ▶ Comunicazione tramite protocollo CANopen.
- ▶ Comandi di posizionamento.
- ▶ Possibilità di impostare: distanza, direzione, velocità ed accelerazione.
- ▶ Gestione autonoma della procedura di ricerca di zero.

Modello E

- ▶ Caratteristiche comuni al modello C, con Encoder per rilevare il blocco del motore o eventuali errori di posizione.

Modello S

- ▶ Comunicazione tramite interfaccia RS 485
- ▶ Otto ingressi, tre uscite.
- ▶ Possibilità di memorizzare 128 istruzioni dei programmi di movimento.

HI-MOD X - Y₁ - Y₂ - Y₃ - Y₄ - Z

X = Caratteristiche elettroniche	Y ₁ Y ₂ Y ₃ Y ₄ = Tipo motore e potenza	Z = Numero release
B: STEP e DIREZIONE	Y ₁ = Dimensioni flangia (2, 3, 4, 6)	0 ÷ 9
C: CANopen	Y ₂ = Tipo motore (N, H, F)	
E: CANopen - encoder	Y ₃ = Lunghezza motore (STACK 1, 2, 3)	
S: SERIALE RS 485	Y ₄ = Tipo di avvolgimento (L, M, H)	

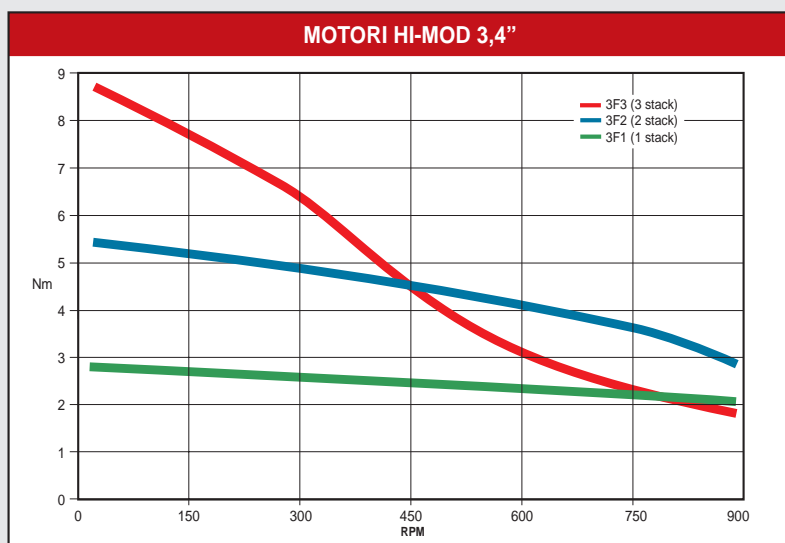
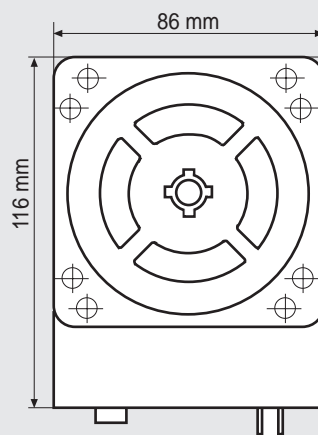
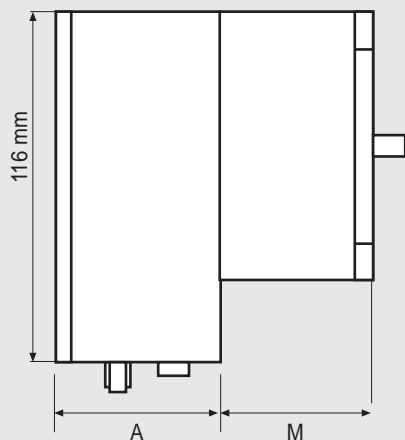
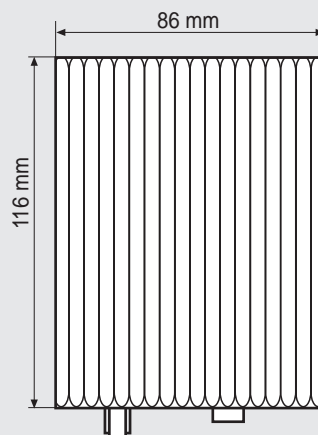
Esempio di siglatura:

HI-MOD B3F2H0: comando STEP e DIREZIONE, flangia 3,4", motore serie F, lunghezza 2 stack, avvolgimento ad alta corrente, release "0"

Azionamenti Serie HI-MOD

Modello	Lunghezza A
B	55 mm
C, E e S	77 mm

Tipo	Lunghezza M
3F1	66 mm
3F2	96,5 mm
3F3	127 mm



Motion Control Systems